

Série n°3  
Espaces euclidiens

I Soit  $E = \mathbb{R}^3$  muni du produit scalaire usuel et  $q$  la forme quadratique sur  $E$ , définie par :

$$q(x, y, z) = 2x^2 + 4xy + 5y^2 - 4xz - 8yz + 5z^2$$

- 1) Donner la matrice  $A$  de  $q$ , dans la base canonique.
- 2) a) Donner une matrice  $P \in O_3(\mathbb{R})$  et une matrice diagonale  $D$ , telles que  $D = P^{-1}AP$
- b) En déduire une base orthonormée de  $E$ , orthogonale pour  $q$ . Quelle est la signature de  $q$ ?
- 3) Retrouver cette signature en utilisant l'algorithme de Gauss.

II Soit  $E$  un espace vectoriel euclidien de dimension 3,  $\mathcal{B} = (\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  une base orthonormée de  $E$  et  $\mathcal{E}$  un espace affine attaché à  $E$ .

- a) Donner la matrice de la rotation vectorielle  $\rho$  d'axe  $\mathbb{R}(\vec{i} + \vec{j} + \vec{k})$  et d'angle  $\pi/2$ , dans la base  $\mathcal{C} = (\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$  où  $\vec{u} = 1/\sqrt{3}(\vec{i} + \vec{j} + \vec{k})$ ,  $\vec{v} = 1/\sqrt{2}(\vec{i} - \vec{j})$  et  $\vec{w} = \vec{u} \wedge \vec{v}$ .
- b) Donner la matrice de cette rotation  $\rho$  dans la base  $\mathcal{B}$ .

III Soit  $E$  un espace vectoriel de dimension finie  $n$  sur  $\mathbb{R}$ .

On considère deux formes quadratiques  $Q_1$  et  $Q_2$  définies sur  $E$  et on appelle  $\phi_1$  et  $\phi_2$  leurs formes polaires respectives.

On suppose que la condition suivante est remplie :

$$\forall (x, y) \in E^2 \quad \phi_1(x, y) = 0 \implies \phi_2(x, y) = 0$$

- 1) Montrer que toute base orthogonale pour  $\phi_1$  est aussi orthogonale pour  $\phi_2$ .  
En déduire qu'il existe des bases orthogonales pour  $\phi_1$  et pour  $\phi_2$  simultanément.

Dans la suite du problème, on supposera que  $(e_1, \dots, e_n)$  est une telle base, et on posera pour tout  $i$ ,  $1 \leq i \leq n$ ,  $Q_1(e_i) = \lambda_i$ ,  $Q_2(e_i) = \mu_i$ .

- 2) Soient deux vecteurs  $x = \sum_{i=1}^n x_i e_i$  et  $y = \sum_{i=1}^n y_i e_i$ . Montrer que l'on a :

$$\phi_1(x, y) = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i y_i, \text{ et } \phi_2(x, y) = \sum_{i=1}^n \mu_i x_i y_i.$$

- 3) On pose :  $a = \sum_{i=1}^n e_i$ .

On définit sur  $E$  deux formes linéaires  $f_1$  et  $f_2$  en posant, pour tout  $x \in E$  :

$$f_1(x) = \phi_1(x, a) \text{ et } f_2(x) = \phi_2(x, a).$$

Démontrer que le noyau de  $f_1$  est inclus dans le noyau de  $f_2$ .

En déduire qu'il existe un scalaire  $k$  tel que  $f_2 = kf_1$ .

- 4) Calculer  $f_1(e_i)$  et  $f_2(e_i)$  pour  $i \in \{1, \dots, n\}$ , et, en utilisant les résultats des deux questions précédentes, en déduire que l'on a  $\phi_2 = k\phi_1$ .

- 5) Soit  $Q$  une forme quadratique de forme polaire  $\phi$ .

Soit  $u$  un endomorphisme de  $E$  qui conserve l'orthogonalité pour  $\phi$

$$\text{(i.e. } \forall (x, y) \in E^2 \quad \phi(x, y) = 0 \implies \phi(u(x), u(y)) = 0).$$

Démontrer qu'il existe un scalaire  $k$  tel que :  $\forall (x, y) \in E^2 \quad \phi(u(x), u(y)) = k\phi(x, y)$ .

- 6) On suppose maintenant que  $E$  est un espace vectoriel euclidien de dimension  $n$  et soit  $u \in L(E)$ ; on notera  $\langle, \rangle$  le produit scalaire de  $E$ .  $O(E)$  désigne le groupe des endomorphismes orthogonaux de  $E$ .

Montrer que les propriétés suivantes sont équivalentes :

- i)  $\forall (x, y) \in E^2 \quad \langle x, y \rangle = 0 \implies \langle u(x), u(y) \rangle = 0$ .
- ii)  $\exists \lambda > 0$ , tel que  $\frac{1}{\lambda}u \in O(E)$ .
- iii)  $\exists \lambda > 0$ , tel que,  $\forall x \in E \quad \|u(x)\| = \lambda\|x\|$ .

IV Pour  $P = a_0 + a_1X + a_2X^2 + a_3X^3$  et  $Q = b_0 + b_1X + b_2X^2 + b_3X^3$  appartenant à  $E = \mathbb{R}_3[X]$ , l'espace vectoriel des polynômes réels de degré inférieur ou égal à 3, on pose :

$$\phi(P, Q) = \sum_{i=0}^3 a_i b_i.$$

- 1) Montrer que  $\phi$  est un produit scalaire sur  $E$ .
- 2) Donner une base orthonormale du sous-espace vectoriel  $F$  de  $E$ , engendré par la famille  $(2 + X^2, 2 + 2X + X^2 - 4X^3, 2X + X^3)$ .
- 3) Soit  $Q = 1 + X + X^2 + X^3$ ; calculer la distance de  $Q$  à  $F$ ,  $d(Q, F) = \inf_{P \in F} d(Q, P)$ .
- 4) Donner un vecteur unitaire normal à  $F$  et une équation cartésienne de  $F$ .

V Soit  $E$  un espace vectoriel euclidien de dimension 3, muni d'une base orthonormée directe  $\mathcal{B} = (\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  et soit  $\phi \in L(E)$  dont la matrice dans  $\mathcal{B}$  est  $A = \begin{pmatrix} a & b & c \\ c & a & b \\ b & c & a \end{pmatrix}$ .

- 1) Démontrer que  $A$  est une matrice orthogonale si, et seulement si :

$$\begin{cases} (a + b + c)^2 = 1 \\ \text{et} \\ bc + ca + ab = 0 \end{cases}$$

2) On suppose que  $\phi$  est un endomorphisme orthogonal (et que les conditions du 1) sont donc remplies).

Montrer que  $\phi$  est une symétrie si et seulement si  $b = c$ .

Donner les cas possibles et les caractériser.

3) On suppose ici que  $a, b, c$  sont les trois racines du polynôme  $X^3 - X^2 + \frac{4}{27} \sin^2 \theta$ .

- a) Justifier rapidement que ces trois racines sont réelles.
- b) Démontrer que  $\phi$  est alors un endomorphisme orthogonal.
- c) Vérifier que 1 est valeur propre de  $\phi$ .

Que peut-on dire alors de la nature de  $\phi$ ?

En utilisant la question 2, prouver que  $\phi$  est nécessairement, ici, une rotation.

d) Exprimer le cosinus de l'angle  $\alpha$  de  $\phi$ , en fonction de  $a$ .

Montrer que  $\cos \alpha$  vérifie l'équation  $4x^3 - 3x = \cos 2\theta$ .

En déduire les valeurs possibles de  $\alpha$  en fonction de  $\theta$  (on pourra montrer que  $\cos 3\alpha = 4 \cos^3 \alpha - 3 \cos \alpha$ ).

4) Déduire de la question 3 l'expression des racines du polynôme  $X^3 - X^2 + \frac{4}{27} \sin^2 \theta$ , en fonction de  $\theta$ .